

3-4. 数学的準備 (線形演算子)

先に3-4、3-5節の概略を述べておく。

量子力学では、「観測可能な物理量」はエルミート演算子で表される。この演算子の固有ベクトルが正規直交基底の組みを作り、複素ベクトル空間を張る。任意の「状態」は固有ベクトルの線形結合からなる状態ベクトルで表される。観測すると、固有ベクトル（基底ベクトル）のどれかの状態に跳び移り、その固有値が観測される。

この話の詳細に移る前に、演算子にまつわる数学の復習をいくつかしておこう。

3-4-1. 演算子

「演算子¹」はベクトル空間内のベクトルに作用し、その方向や大きさを変える。今、任意の M という観測可能な物理量があったとしよう。例えば、 M としては、スピン角運動量の各成分 ($\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z$) や運動量の各成分 (p_x, p_y, p_z) などと考えれば良い。

量子力学では、「観測可能な物理量」は、「その物理量に対応する演算子（線形演算子）」で表現する²。その両者は、本来、区別すべきなので、次のような記号を導入する。

$$M \text{ (観測可能な物理量)} \rightarrow \hat{M} \text{ (} M \text{に対応した演算子)} \quad (3-4-1)$$

すなわち、演算子であることを明らかにするために、この講義では、その量を表す文字の上に「ハット」の記号をつけることにする (\hat{M} はエムハットと読む)。

演算子は、一般に、複素ベクトル空間内の、ある状態ベクトル（これを $|A\rangle$ とする）に作用し、方向や長さを変え、別のベクトル（これを $|B\rangle$ とする）にする³。

これを式で次のように書く。

$$\hat{M}|A\rangle = |B\rangle. \quad (3-4-2)$$

\hat{M} が以下のような式を満たす場合、この演算子を線形演算子 (linear operator) とよぶ。

$$\hat{M}(a|\alpha\rangle + b|\beta\rangle) = a\hat{M}|\alpha\rangle + b\hat{M}|\beta\rangle \quad (3-4-3)$$

ここで、 a, b は任意の複素数、 $|\alpha\rangle, |\beta\rangle$ は任意の状態ベクトルである。

ところで、特定の演算子を、ある状態ベクトルに作用させると、方向が変わらず、同じ方向のベクトルとして結果がでる場合がある。

$$\hat{M}|\lambda\rangle = \lambda|\lambda\rangle \quad (3-4-4)$$

ここで、 $|\lambda\rangle$ を固有ベクトル（固有状態）、 λ を固有値と呼ぶ。後で述べるように、量子力学では、固有ベクトルと固有値が重要な役割を果たす。

¹ 数学では「作用素」と言う。演算子も作用素も共に“operator”の訳

² すでに運動量は微分演算子で書けることを示した。(2-2-13)を見よ。

³ 3-3-2節で述べたように、量子的な状態は向きだけが意味を持つことに注意

3-4-2. ケット空間における演算子の行列表示

N次元複素ベクトル空間において、状態ベクトルは、N個の成分を持つ列ベクトルや行ベクトルで表現できた。

これに対し、演算子はN行N列の正方行列で表現することができる。

これを以下に示す。

今、N個の正規直交基底ケットベクトルの組 $\{|j\rangle\}$ の張るN次元複素ベクトル空間があったとする ($\langle i|j\rangle = \delta_{ij}$)。このとき、この空間の任意のベクトル $|A\rangle$ と $|B\rangle$ は

$$|A\rangle = \sum_{j=1}^N \alpha_j |j\rangle, \quad |B\rangle = \sum_{j=1}^N \beta_j |j\rangle \quad (3-4-5)$$

と書ける(3-2-3節の (3-10) 式参照)。ここで、 α_j, β_j は複素数の係数で、係数のセット $\{\alpha_j\}, \{\beta_j\}$ は $|A\rangle$ と $|B\rangle$ それぞれの成分となる (式(3-4-12)参照)。

これを、(3-4-2)式 $\hat{M}|A\rangle = |B\rangle$ に代入すると、

$$\begin{aligned} \hat{M} \sum_{j=1}^N \alpha_j |j\rangle &= \sum_{j=1}^N \beta_j |j\rangle \\ \sum_{j=1}^N \hat{M}|j\rangle \alpha_j &= \sum_{j=1}^N \beta_j |j\rangle \end{aligned} \quad (3-4-6)$$

両辺に左から基底ブラベクトル $\langle k|$ をかけると、

$$\begin{aligned} \langle k| \sum_{j=1}^N \hat{M}|j\rangle \alpha_j &= \langle k| \sum_{j=1}^N \beta_j |j\rangle \\ \sum_{j=1}^N \langle k|\hat{M}|j\rangle \alpha_j &= \sum_{j=1}^N \beta_j \langle k|j\rangle \end{aligned} \quad (3-4-7)$$

(3-4-7)の右辺は $\langle k|j\rangle = \delta_{kj}$ なので β_k となる。

ここで、

$$m_{kj} \equiv \langle k|\hat{M}|j\rangle \quad (3-4-8)$$

を定義する。右辺の式中の $\hat{M}|j\rangle$ は、ある1つのケットベクトルを作るから、それと $|k\rangle$ との内積である m_{kj} は、あるスカラー量 (複素数) となる。

なお、(3-4-8)の右辺のような形は、

$$\langle k|\hat{M}|j\rangle = \langle k|(\hat{M}|j\rangle) = (\langle k|\hat{M})|j\rangle \quad (3-4-9)$$

のように、 $\langle k|$ と $(\hat{M}|j\rangle)$ の積と見ても良いし、 $(\langle k|\hat{M})$ と $|j\rangle$ の積と見ても良い。これは、「ブラ、ケット、演算子の間の積の結合の公理」と呼ばれることがある。

さて、 m_{kj} を使って(3-4-7)を書き直すと、

$$\sum_{j=1}^N m_{kj} \alpha_j = \beta_k \quad (3-4-10)$$

となる。

この式の意味を見るために、 $m_{kj} \equiv \langle k | \hat{M} | j \rangle$ を、次の (3-4-11) 式に示すような配置において、N行N列の正方行列を作ってみよう（すなわち m_{kj} をk行j列成分として正方行列を作る）。

$$\hat{M} \rightarrow \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} & \dots & m_{1N} \\ m_{21} & m_{22} & \dots & m_{2N} \\ \vdots & & \ddots & \\ \vdots & & & \\ m_{N1} & m_{N2} & \dots & m_{NN} \end{pmatrix} \quad (3-4-11)$$

次に、 $|A\rangle$ と $|B\rangle$ を列ベクトルで表し、 $\hat{M}|A\rangle = |B\rangle$ に対応する行列演算の式を書き出してみる。

$$|A\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_N \end{pmatrix}, \quad |B\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \vdots \\ \beta_N \end{pmatrix} \quad (3-4-12)$$

$$\hat{M}|A\rangle = |B\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} & \dots & m_{1N} \\ m_{21} & m_{22} & \dots & m_{2N} \\ \vdots & & \ddots & \\ \vdots & & & \\ m_{N1} & m_{N2} & \dots & m_{NN} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \vdots \\ \alpha_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \beta_2 \\ \vdots \\ \beta_N \end{pmatrix} \quad (3-4-13)$$

とかける。

次に、(3-4-13)の行列の積を実際に行う。

$$\begin{aligned} m_{11}\alpha_1 + m_{12}\alpha_2 + \dots + m_{1N}\alpha_N &= \beta_1 \\ m_{21}\alpha_1 + m_{22}\alpha_2 + \dots + m_{2N}\alpha_N &= \beta_2 \\ &\vdots \\ m_{k1}\alpha_1 + m_{k2}\alpha_2 + \dots + m_{kN}\alpha_N &= \beta_k \\ &\vdots \\ m_{N1}\alpha_1 + m_{N2}\alpha_2 + \dots + m_{NN}\alpha_N &= \beta_N \end{aligned} \quad (3-4-14)$$

式(3-4-14)を和の記号を使って書き直せば、

$$m_{k1}\alpha_1 + m_{k2}\alpha_2 + \dots + m_{kN}\alpha_N = \sum_{j=1}^N m_{kj}\alpha_j = \beta_k \quad (k = 1 \dots N) \quad (3-4-15)$$

となるので、これは、(3-4-10)と同じである。

結局、演算子はN個の正規直交基底の組 $\{|j\rangle\}$ の張るN次元複素ベクトル空間において、N行N列の正方行列で表現でき、そのk行j列目の成分 m_{kj} は(3-4-8)式、 $m_{kj} = \langle k|\hat{M}|j\rangle$ で書けることがわかった。

ただし、基底ベクトルの組が変わった場合、その演算子の行列成分の値は変化することに注意せよ。すなわち、演算子の行列表現は、基底ベクトルの組をどう選ぶかに依存する。

3-4-3. ブラ空間における演算子の表示 (エルミート共役)

次に、ブラ空間では演算子をどう表現するか、について述べる。

今、複素数の係数 z を含むケットの関係式 $z|A\rangle = |B\rangle$ があったとする。この場合、対応するブラ空間での表式は、 z を複素共役 z^* にして、 $\langle A|z^* = \langle B|$ となる (3-2-1節参照)。

では、演算子 \hat{M} がケットに作用した式 $\hat{M}|A\rangle = |B\rangle$ の場合、ブラ空間で対応する表式はどうなるであろうか。 $\langle A|\hat{M} = \langle B|$ と書けば良さそうであるが、これは以下に示すように、一般には間違いである。

正しくは、

$$\hat{M}|A\rangle = |B\rangle \quad (\text{ケット空間}) \rightarrow \langle A|\hat{M}^\dagger = \langle B| \quad (\text{ブラ空間}) \quad (3-4-16)$$

となる。ここで、 \hat{M}^\dagger は「エムダガー」と読み \hat{M} の「エルミート共役」 (Hermitian conjugate, or Hermitian adjoint) という。

$\hat{M}|A\rangle = |B\rangle$ を成分で書くと、 $\sum_{j=1}^N m_{kj}\alpha_j = \beta_k \quad (k = 1 \dots N)$ であったが、これの複素共役

をとると、 $\sum_{j=1}^N m_{kj}^*\alpha_j^* = \beta_k^* \quad (k = 1 \dots N)$ となる。この式を $\langle A|$ と $\langle B|$ が行ベクトルで表される事を

考慮して行列の積で表現すると、

$$(\alpha_1^*\alpha_2^*\dots\alpha_N^*) \begin{pmatrix} m_{11}^* & m_{21}^* & \dots & m_{N1}^* \\ m_{12}^* & m_{22}^* & \dots & m_{N2}^* \\ \vdots & & \ddots & \\ \vdots & & & \\ m_{1N}^* & m_{2N}^* & \dots & m_{NN}^* \end{pmatrix} = (\beta_1^*\beta_2^*\dots\beta_N^*) \quad (3-4-17)$$

となる。これが、(3-4-16)のブラ空間の表式

$$\langle A|\hat{M}^\dagger = \langle B| \quad (3-4-18)$$

に等しい、と置くと、

$$\hat{M}^\dagger \rightarrow \begin{pmatrix} m_{11}^* & m_{21}^* & \dots & m_{N1}^* \\ m_{12}^* & m_{22}^* & \dots & m_{N2}^* \\ \vdots & & \ddots & \\ \vdots & & & \\ m_{1N}^* & m_{2N}^* & \dots & m_{NN}^* \end{pmatrix} \quad (3-4-19)$$

と書ける。ここで、(3-4-10)を再び示して \hat{M}^\dagger と \hat{M} の行列表現を比べよう。

$$\hat{M} \rightarrow \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} & \dots & m_{1N} \\ m_{21} & m_{22} & \dots & m_{2N} \\ \vdots & & \ddots & \\ \vdots & & & \\ m_{N1} & m_{N2} & \dots & m_{NN} \end{pmatrix} \quad (3-4-20)$$

(3-4-19)と(3-4-20)の比較から、 \hat{M} の行列に対応したブラ空間での演算子 \hat{M}^\dagger の行列は、次の二つの作業で作れることがわかる。

- 1) \hat{M} の行列の行と列を入れ替える（転置行列を作る）、
- 2) 1)の行列の各成分の複素共役をとる（転置行列の複素共役をとる、 $m_{kj} \rightarrow m_{jk}^*$ ）

こうして、エルミート共役に対応する行列は、元の行列の行と列を入れ替え、各成分の複素共役をとったもの、となる。

なお、 $|A\rangle$ 、 $|B\rangle$ を任意の状態ベクトルとするとき、お互いがエルミート共役の関係にある演算子 \hat{M} と \hat{M}^\dagger の間には次の関係式が成り立つことを示せる⁴。

$$\langle B | \hat{M} | A \rangle = \langle A | \hat{M}^\dagger | B \rangle^* \quad (3-4-21)$$

3-4-4. エルミート演算子

\hat{M} と \hat{M}^\dagger が等しくなるような場合、この演算子を「エルミート演算子⁵」という。すなわち、エルミート演算子とは、エルミート共役が自分自身に等しい演算子である。

$$\hat{M} = \hat{M}^\dagger \quad (\text{エルミート演算子}) \quad (3-4-22)$$

エルミート演算子に対応する行列を「エルミート行列」という。エルミート行列では、

$$m_{kj} = m_{jk}^* \quad (3-4-23)$$

となる⁶。

⁴ 演習問題とする。

⁵ Hermitian operator. 「自己共役演算子」とも言う。

⁶ 実数成分しかなければ、**対称行列**となる。

後の節で示す理由から、測定可能な物理量に対応する演算子は、すべてエルミート演算子になっている。以下に示すのは、有名なPauli (パウリ) 行列と呼ばれるもので、スピンの各成分の演算子の行列表現となっている⁷。これらはすべてエルミート行列になっている。

$$\hat{\sigma}_x \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \hat{\sigma}_y \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \hat{\sigma}_z \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (3-4-24)$$

例えば、 $\hat{\sigma}_y \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$ を見てみよう。 $\hat{\sigma}_y$ のエルミート共役 $\hat{\sigma}_y^\dagger$ に対応する行列は、 $\hat{\sigma}_y$ の行列の転置 (行と列の入れ替え) をとって各成分の複素共役を取れば良いので、

$$\begin{matrix} \text{(転置)} & \text{(複素共役)} \\ \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} & \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & i \\ -i & 0 \end{pmatrix} & \rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \end{matrix} \quad (3-4-25)$$

最後の結果は、元の行列と一致する。したがって、 $\hat{\sigma}_y = \hat{\sigma}_y^\dagger$ となるから、 $\hat{\sigma}_y$ はエルミート演算子である。 $\hat{\sigma}_x$ と $\hat{\sigma}_z$ に対応する行列も同様にしてエルミート行列であることがすぐにわかる。

3-4-5. エルミート演算子の基本定理

以下にエルミート演算子 (ここでは \hat{M} とする) の基本定理を述べる。

- 1) エルミート演算子 \hat{M} の固有値はすべて実数である
- 2) 異なる固有値に属する⁸ \hat{M} の固有ベクトルは互いに直交する
- 3) エルミート演算子 \hat{M} の固有ベクトルの組は正規直交基底を形成する (完備性)

1) 2) の証明は演習とする。

複素数を許す空間において、1) の「エルミート演算子の固有値が必ず実数になる」、ということは、注目に値する。なぜなら、観測可能な物理量の観測値は実数でなければならぬからである。こうして、「観測可能な物理量(observable, 「オブザーバブル」とも言う)」に対応した演算子はエルミート演算子であることを要求するのは自然であろう⁹。

また、2) 3) から、固有ベクトルはお互い「直交」するが、これは物理的には、3-3のスピンの量子状態の節で検討した「観測時の互いに排他的な状態」に対応している、とみなせるだろう。こうして、量子力学では、基底には固有ベクトルの組みを選び、任意の状態はその固有ベクトル (基底ベクトル) の組が張るベクトル空間内のベクトルであらわすことになる。

更に、任意の状態でその演算子に対応する物理量の観測を行なった場合、状態は固有ベクトルの一つに収縮し、その時の固有値が観測される、と考えると実験をうまく説明できる事が示せる。次節では、これらを量子力学の基本原則としてまとめ、スピンの実験との整合性を見る。

⁷ これは3-5節で導く。

⁸ 1次独立な二つの固有状態 (固有ケット) が同じ固有値をもつ場合がある。これを「縮退」(degeneracy) という。この場合でも、対応する固有ベクトルを互いに直交する形に選ぶことができる。(講義ではふれないが、Gram-Schmidt (グラム・シュミット) の方法がよく知られている)。

⁹ 更に完備性 (「完全系」をなすとも言う) も要求する。

演習4 (演算子に関する重要な性質)

N 次元複素ベクトル空間において、 $\hat{X}, \hat{Y}, \hat{M}$ を任意の線形演算子、 $|A\rangle$ 、 $|B\rangle$ を任意の状態ベクトル、 $|\alpha\rangle, |\beta\rangle, |k\rangle, |j\rangle$ を基底ベクトルとすると、以下の1) ~ 13) の事が成り立つことを示せ。

1) $(\hat{X}\hat{Y})^\dagger = \hat{Y}^\dagger\hat{X}^\dagger$ (3-4-26)

2) $\langle k|\hat{X}\hat{Y}|j\rangle = \sum_{\alpha=1}^N \langle k|\hat{X}|\alpha\rangle \langle \alpha|\hat{Y}|j\rangle$ (3-4-27)

3) $\langle B|\hat{M}|A\rangle = \langle A|\hat{M}^\dagger|B\rangle^*$ (3-4-28)

4) $\langle A|\hat{M}^\dagger\hat{M}|A\rangle \geq 0$

5) \hat{M} が「複素数 α をかける演算子」のとき、 \hat{M}^\dagger は「複素数 α^* をかける演算子」

6) $\hat{M} \equiv |B\rangle\langle A|$ ならば、 $\hat{M}^\dagger = |A\rangle\langle B|$ (3-4-29)¹¹

7) 任意の \hat{M} は $\hat{M} = \sum_{k=1}^N \sum_{j=1}^N |k\rangle\langle k|\hat{M}|j\rangle\langle j|$ と書ける¹² (3-4-30)

8) 基底を \hat{M} の固有ベクトルに取った場合、 \hat{M} に対応した行列は固有値を対角成分とする対角行列になる¹³

9) 基底を \hat{M} の固有ベクトルの組 $\{|\lambda_j\rangle\}$ にとった場合、それぞれの固有値を λ_j とすると

$$\hat{M} = \sum_{j=1}^N \lambda_j |\lambda_j\rangle\langle \lambda_j| \quad (3-4-31)$$

と書ける¹⁴。これを \hat{M} の「スペクトル分解」と呼ぶときがある。

3-2-4節、(3-14)式で定義した射影演算子 $\hat{\Lambda}_j = |\lambda_j\rangle\langle \lambda_j|$ を使うと、(3-4-31)は、

$$\hat{M} = \sum_{j=1}^N \lambda_j \hat{\Lambda}_j \quad (3-4-32)$$

と書くことができる。

10) $|A\rangle$ なる状態の時、 M を測定した場合の期待値 (平均値) $\langle \hat{M} \rangle_A$ は

$$\langle \hat{M} \rangle_A \equiv \langle A|\hat{M}|A\rangle \quad (3-4-33)$$

となることを示せ (上のスペクトル分解の表式 (3-4-31)を代入してみよ)

11) エルミート演算子の固有値は実数となる

12) エルミート演算子の異なる固有値に属する固有ベクトルは互いに直交する

13) 2つのエルミート演算子の積はエルミート演算子とは限らない

¹⁰ 3-2-4節の式(3-13)を使うとすぐに証明できる。なお、この式は二つの行列の積に対応していることを確かめよ

¹¹ 外積が演算子とみなせることは3-2-4節で述べた

¹² これも3-2-4節の式(3-13)を使うとすぐに導ける

¹³ 式(3-4-8)と式(3-4-4)を使う

¹⁴ 式(3-4-30)を使う

3-5. 量子力学の基本原則

3-5-1. 基本原則

これまでのことを一般化し、以下に量子力学の基本原則をまとめる。

- 1) ある系における観測可能な物理量 M は **エルミート演算子** \hat{M} で表すことができる
- 2) 任意の状態 $|A\rangle$ は、 \hat{M} の固有ベクトルの組 $\{|\lambda_i\rangle\}$ を正規直交基底とする N 次元複素ベクトル空間の中の状態ベクトルで表される。¹⁵

$$\hat{M}|\lambda_i\rangle = \lambda_i|\lambda_i\rangle \quad (i = 1 \dots N) \quad (3-5-1)$$

ここで、 $|\lambda_i\rangle$ は固有値ベクトル（基底ベクトル）、固有値を λ_i （**実数**¹⁶）とした。また、

$$|A\rangle = \sum_{i=1}^N \alpha_i |\lambda_i\rangle \quad (3-5-2)$$

ここで、 α_i は複素数の係数（ $|A\rangle$ の i 番目の成分）で、 $\alpha_i = \langle \lambda_i | A \rangle$ 。

- 3) 状態 $|A\rangle$ において M を観測すると、 $|A\rangle$ は \hat{M} の固有状態のどれか ($|\lambda_i\rangle$) に跳び移り、対応する固有値 λ_i （実数）が観測にかかる。その時の確率 $P(\lambda_i)$ は、上の式の成分 α_i の絶対値の 2 乗となる。

すなわち、観測により、

$$|A\rangle \rightarrow |\lambda_i\rangle \quad (\text{固有状態のどれかに跳び移る。測定値は } \lambda_i)$$

- 4) このときの確率（何度も実験を繰り返した場合の λ_i が観測される割合）は、

$$P(\lambda_i) = |\alpha_i|^2 = \alpha_i^* \alpha_i = \langle \lambda_i | A \rangle^* \langle \lambda_i | A \rangle = \langle A | \lambda_i \rangle \langle \lambda_i | A \rangle \quad (3-5-3)$$

と書ける。

各固有状態どうしは互いに直交しているが、これは、互いに排他的な状態であることを意味する、と考える。¹⁷

¹⁵ エルミート演算子の性質

¹⁶ エルミート演算子の性質

¹⁷ 3-3節の「スピンの量子状態の表現」のところでは $|u\rangle$ と $|d\rangle$ に関して議論した。

3-5-2. 基本原理のスピンの実験への適用例

上の4つの基本原理をスピンの実験に適用してみよう。

原理1)より、スピンの各成分は観測可能な物理量なので、対応した演算子、 $\hat{\sigma}_x, \hat{\sigma}_y, \hat{\sigma}_z$ はエルミート演算子である。

スピンのz成分 $\hat{\sigma}_z$ の場合について見てみよう。

3-3節のスピンの実験の議論と、上の基本原理を合わせて考えると、その固有状態は排他的であった $|u\rangle$ と $|d\rangle$ であり、固有値は、それぞれの測定値である $+1$ と -1 のはずである。すなわち、(3-5-1)より

$$\hat{\sigma}_z |u\rangle = (+1) |u\rangle \quad (3-5-4)$$

$$\hat{\sigma}_z |d\rangle = (-1) |d\rangle \quad (3-5-5)$$

を満たす、と考えられる。

$|u\rangle$ と $|d\rangle$ が固有ベクトルであれば、原理2)より、それらは2次元の複素ベクトル空間の基底ベクトルとなるので、任意のスピン状態に対応したベクトル $|A\rangle$ は、 $|u\rangle$ と $|d\rangle$ の線形結合で表される。

$$|A\rangle = \alpha_u |u\rangle + \alpha_d |d\rangle \quad (3-5-6)$$

この式は (3-16)式と同じである。原理3)より、 σ_z を観測すれば、固有状態である $|u\rangle$ か $|d\rangle$ しか出現せず、測定値は、固有値である $+1$ か -1 しか観測されない。それぞれが起こる確率は原理4)の式(3-5-3)より、

$$P_u = |\alpha_u|^2 = \langle u|A\rangle^* \langle u|A\rangle = \langle A|u\rangle \langle u|A\rangle \quad (3-5-7)$$

$$P_d = |\alpha_d|^2 = \langle d|A\rangle^* \langle d|A\rangle = \langle A|d\rangle \langle d|A\rangle \quad (3-5-8)$$

で決まる。これらの式は (3-19)(3-20)式と同じである。

この後の議論は、3-3節の議論と同じになる。

しかし、3-3節ではまだ明らかでなかった「基底ベクトルがどう選ばれるのか」、「観測した時の測定値がどのようにな値として決まるのか (スピンの場合だと、 $+1$ と -1 が何の値なのか)」が、基本原理によりはっきりした、といえよう。

3-5-3. スピン演算子 $\hat{\sigma}_z$ の行列表示

ここで、スピン演算子の行列表示であるPauli行列 ((3-4-24) 式) の中で $\hat{\sigma}_z$ に対応する行列表示を実際に求める。 $\hat{\sigma}_z$ の固有ベクトル $|u\rangle$ と $|d\rangle$ は2次元複素ベクトル空間における正規直交基底となれるので、 $|u\rangle$ と $|d\rangle$ を、以下のような成分を持つ列ベクトルで表すことにする。

$$|u\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |d\rangle \rightarrow \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (3-5-9)$$

$\langle u|d \rangle = (1 \ 0) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$ なので、 $|u \rangle$ と $|d \rangle$ が直交していることを満たしている¹⁸。

演算子の行列表示の方法については3-4-2節で詳しく述べた。
(3-4-8)と(3-4-11)をスピン演算子に適用すると、 $\hat{\sigma}_z$ は2行2列の正方行列となることがわかる。
すなわち、

$$\hat{\sigma}_z \rightarrow \begin{pmatrix} \langle u|\hat{\sigma}_z|u \rangle & \langle u|\hat{\sigma}_z|d \rangle \\ \langle d|\hat{\sigma}_z|u \rangle & \langle d|\hat{\sigma}_z|d \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\sigma_z)_{uu} & (\sigma_z)_{ud} \\ (\sigma_z)_{du} & (\sigma_z)_{dd} \end{pmatrix}, \quad (3-5-10)$$

となる。この行列の成分は以下ようになる。¹⁹

$$\begin{aligned} (\sigma_z)_{uu} &\equiv \langle u|\hat{\sigma}_z|u \rangle = \langle u|(+1)|u \rangle = (+1) \langle u|u \rangle = +1 \\ (\sigma_z)_{ud} &\equiv \langle u|\hat{\sigma}_z|d \rangle = \langle u|(-1)|d \rangle = (-1) \langle u|d \rangle = 0 \\ (\sigma_z)_{du} &\equiv \langle d|\hat{\sigma}_z|u \rangle = \langle d|(+1)|u \rangle = (+1) \langle d|u \rangle = 0 \\ (\sigma_z)_{dd} &\equiv \langle d|\hat{\sigma}_z|d \rangle = \langle d|(-1)|d \rangle = (-1) \langle d|d \rangle = -1 \end{aligned} \quad (3-5-11)$$

なお、計算には基底ベクトルの規格直交性、

$$\langle u|u \rangle = 1, \langle u|d \rangle = 0, \langle d|u \rangle = 0, \langle d|d \rangle = 1, \quad (3-5-12)$$

と固有値方程式(3-5-4)(3-5-5)を使った。これを(3-5-10)に代入すると、

$$\hat{\sigma}_z \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (3-5-13)$$

となり、Pauliの行列の $\hat{\sigma}_z$ が求まった²⁰。Pauliの行列は $\hat{\sigma}_z$ の固有ベクトル $|u \rangle$ と $|d \rangle$ を基底ベクトルに選んでいるので、 $\hat{\sigma}_z$ に対応する行列は対角行列（非対角成分が0）になっていることがわかる。²¹

¹⁸ 同様にして、 $\langle u|u \rangle = 1$, $\langle d|d \rangle = 1$ も示せる。

¹⁹ (3-4-8)と(3-4-11)式でNは2なので2行2列になる。成分の添字の1はuに、2はdに置き換えた。

²⁰ (3-4-24)式をみよ。 σ_x , σ_y に対応する行列は3-5-5節で外積の表現から求める。

²¹ σ_x , σ_y に対応する行列は対角行列になっていない。これは σ_z の固有ベクトルが σ_x , σ_y の固有状態にはなっていないからである。演習4-8) を参照