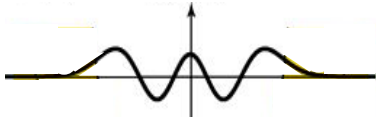


量子力学A 解答例 (演習12) v1.3.1

1. 第4励起状態の波動関数 $\varphi_4(x)$ がどんな形をしているかスケッチしなさい。

(解答例) $n=4$, 偶関数で節の数4。中心近くは波長が短く振幅も小さい
5-2-1節参照



2. 調和振動子の基底状態の波動関数を $\varphi_0(x) = N_0 e^{-cx^2}$ とて調和振動子のSchrödinger方程式に代入し、式(5-2-6)

$$\left[-\frac{2\hbar^2 c^2}{m} + \frac{1}{2}m\omega^2 \right] x^2 + \left[\frac{\hbar^2 c}{m} - E_0 \right] = 0 \text{ を導びけ。}$$

(略解) すでに5-2-2節に解き方を示してある。 $\varphi_0(x), \varphi_0''(x)$ (2階微分) を調和振動子のSchrödinger方程式に代入し、まとめる

$$\text{と、} \left[\left(-\frac{2\hbar^2 c^2}{m} + \frac{1}{2}m\omega^2 \right) x^2 + \left(\frac{\hbar^2 c}{m} - E_0 \right) \right] N_0 e^{-cx^2} = 0$$

$$N_0 e^{-cx^2} \neq 0 \text{ なので上の式が恒等的に成り立つためには、} \left(-\frac{2\hbar^2 c^2}{m} + \frac{1}{2}m\omega^2 \right) = 0, \left(\frac{\hbar^2 c}{m} - E_0 \right) = 0$$

$$\text{これより、} c = \frac{m\omega}{2\hbar}, E_0 = \frac{1}{2}\hbar\omega$$

3. 調和振動子の励起状態の波動関数を $\varphi_n(x) = N_n H_n(\xi) e^{-\frac{1}{2}\xi^2}$ 、 $(\xi \equiv \alpha x, \alpha = \sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}})$ とてSchrödinger方程式に代入し $H_n(\xi)$ の満たすべき方程式がエルミートの微分方程式

$$H_n''(\xi) - 2\xi H_n'(\xi) + (\epsilon_n - 1)H_n(\xi) = 0, \quad (\epsilon_n \equiv E_n/\hbar\omega)$$

になることを確かめよ。

(略解) $\xi \equiv \alpha x, \alpha = \sqrt{\frac{m\omega}{\hbar}}$ なる変数変換で、Schrödinger方程式は

$$\left(-\frac{d^2}{d\xi^2} + \xi^2 \right) \varphi_n = \epsilon_n \varphi_n \text{ となる。これに、} \varphi_n = N_n H_n(\xi) e^{-\frac{1}{2}\xi^2} \text{ を代入し整理すると、}$$

$$\left[-H_n''(\xi) + 2\xi H_n'(\xi) + H_n(\xi) \right] e^{-\frac{1}{2}\xi^2} = \epsilon_n H_n(\xi) e^{-\frac{1}{2}\xi^2}$$

$$\text{これより、} H_n''(\xi) - 2\xi H_n'(\xi) + (\epsilon - 1)H_n(\xi) = 0$$

4. エルミート多項式の母関数 $g(\xi, t) \equiv e^{-t^2+2t\xi}$ をマクローリン展開することによりエルミートの多項式 $H_0(\xi), H_1(\xi), H_2(\xi), H_3(\xi)$ を求めなさい。

$$\text{(略解)} g(\xi, t) = \sum_{n=0}^{\infty} H_n(\xi) \frac{t^n}{n!} \quad (1)$$

$$\begin{aligned} g(\xi, t) &= 1 + \frac{2t\xi - t^2}{1!} + \frac{(2t\xi - t^2)^2}{2!} + \frac{(2t\xi - t^2)^3}{3!} + \dots \\ &= 1 + 2\xi t + (-2 + 4\xi^2) \frac{t^2}{2!} + (-12\xi + 8\xi^3) \frac{t^3}{3!} + \dots \quad (2) \end{aligned}$$

よって、(1)式と(2)式の同じべきの係数を比較すると $H_0(\xi), H_1(\xi), H_2(\xi), H_3(\xi)$ が求まる。

5. エルミート多項式の関数表示 $H_n(\xi) = (-1)^n e^{\xi^2} \frac{d^n}{d\xi^n} e^{-\xi^2}$ から $H_0(\xi), H_1(\xi), H_2(\xi), H_3(\xi)$ を求めなさい。

$$\text{(略解)} H_0(\xi) = e^{\xi^2} \frac{d^0}{d\xi^0} e^{-\xi^2} = e^{\xi^2} e^{-\xi^2} = 1 \quad (\text{ただし、} \frac{d^0}{d\xi^0} = 1 \text{ とした})$$

$$H_1(\xi) = (-1)e^{\xi^2} \frac{d}{d\xi} e^{-\xi^2} = (-1)e^{\xi^2} (-2\xi)e^{-\xi^2} = 2\xi$$

のように計算していく。以下、略

6. 調和振動子の波動関数より $\langle x \rangle_n = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi_n^*(x)x\varphi_n(x)dx$ を求めよ

(略解) $\varphi_n(x) = N_n H_n(\alpha x) e^{-\frac{1}{2}\alpha^2 x^2}$ とおくと、被積分関数は以下の式のように、どのnにおいても(偶関数) × (奇関数)なので奇関数となり、0を挟んで積分範囲が対称的な積分はゼロになる。

$$\langle x \rangle_n = \int_{-\infty}^{+\infty} \underbrace{N_n^2 H_n^2(\alpha x)}_{\text{(偶関数)}} e^{-\alpha^2 x^2} \underbrace{x}_{\text{(奇関数)}} dx = 0$$

7. (1) $\hat{N} \equiv \hat{a}^\dagger \hat{a}$ とした時、 $[\hat{N}, \hat{a}] = -\hat{a}$, $[\hat{N}, \hat{a}^\dagger] = \hat{a}^\dagger$ を示せ。

(解答例) $[\hat{N}, \hat{a}] = \hat{N}\hat{a} - \hat{a}\hat{N} = (\hat{a}^\dagger \hat{a})\hat{a} - \hat{a}(\hat{a}^\dagger \hat{a}) = [\hat{a}^\dagger, \hat{a}]\hat{a} = -\hat{a}$ ここで、 $[\hat{a}^\dagger, \hat{a}] = -1$ を使った。

$[\hat{N}, \hat{a}^\dagger] = \hat{N}\hat{a}^\dagger - \hat{a}^\dagger \hat{N} = (\hat{a}^\dagger \hat{a})\hat{a}^\dagger - \hat{a}^\dagger (\hat{a}^\dagger \hat{a}) = \hat{a}^\dagger [\hat{a}, \hat{a}^\dagger] = \hat{a}^\dagger$ ここで、 $[\hat{a}, \hat{a}^\dagger] = 1$ を使った。

(2) \hat{N} はエルミート演算子であることを示せ。

(解答例) $\hat{N}^\dagger = (\hat{a}^\dagger \hat{a})^\dagger = \hat{a}^\dagger (\hat{a}^\dagger)^\dagger = \hat{a}^\dagger \hat{a} = \hat{N}$. ゆえに、 \hat{N} はエルミート演算子。

(3) $\hat{H} = \hbar\omega(\hat{N} + 1/2)$ であることを示せ。

式(5-3-2),(5-3-3)から求めた、 $\hat{x} = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}}(\hat{a} + \hat{a}^\dagger)$, $\hat{p} = \frac{1}{i}\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}}(\hat{a} - \hat{a}^\dagger)$ を $\hat{H} = \frac{\hat{p}^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 \hat{x}^2$ に代入して

変形する。 $\frac{\hat{p}^2}{2m} = \frac{-1}{2m} \frac{m\hbar\omega}{2} (\hat{a} - \hat{a}^\dagger)(\hat{a} - \hat{a}^\dagger) = -\frac{\hbar\omega}{4} (\hat{a}^2 - \hat{a}^\dagger \hat{a} - \hat{a} \hat{a}^\dagger + (\hat{a}^\dagger)^2)$,

$$\frac{1}{2}m\omega^2 \hat{x}^2 = \frac{1}{2}m\omega^2 \frac{\hbar}{2m\omega} (\hat{a} + \hat{a}^\dagger)(\hat{a} + \hat{a}^\dagger) = \frac{\hbar\omega}{4} (\hat{a}^2 + \hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{a} \hat{a}^\dagger + (\hat{a}^\dagger)^2)$$

よって、 $\hat{H} = \frac{\hat{p}^2}{2m} + \frac{1}{2}m\omega^2 \hat{x}^2 = \frac{\hbar\omega}{2} (\hat{a}^\dagger \hat{a} + \hat{a} \hat{a}^\dagger) = \frac{\hbar\omega}{2} (\hat{a}^\dagger \hat{a} + (1 + \hat{a}^\dagger \hat{a})) = \frac{\hbar\omega}{2} (2\hat{a}^\dagger \hat{a} + 1) = \hbar\omega (\hat{a}^\dagger \hat{a} + \frac{1}{2}) = \hbar\omega (\hat{N} + \frac{1}{2})$

ここで、 $[\hat{a}, \hat{a}^\dagger] = 1$ より $\hat{a} \hat{a}^\dagger = 1 + \hat{a}^\dagger \hat{a}$ を使った。

8. \hat{x}, \hat{p} を \hat{a}, \hat{a}^\dagger で表し、調和振動子のn番目の励起状態における $\langle \hat{x} \rangle_n, \langle \hat{p} \rangle_n, \langle \hat{x}^2 \rangle_n, \langle \hat{p}^2 \rangle_n$ を求めなさい。これより、n番目の励起状態における不確定性関係が

$$\langle (\Delta \hat{x})^2 \rangle_n \langle (\Delta \hat{p})^2 \rangle_n = \frac{\hbar^2}{4} (2n+1)^2$$

であることを示せ。

(解答例) 式(5-3-2),(5-3-3)より $\hat{x} = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}}(\hat{a} + \hat{a}^\dagger)$, $\hat{p} = \frac{1}{i}\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}}(\hat{a} - \hat{a}^\dagger)$.

$$\langle \hat{x} \rangle_n = \langle n | \hat{x} | n \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle n | \hat{a} + \hat{a}^\dagger | n \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\langle n | \hat{a} | n \rangle + \langle n | \hat{a}^\dagger | n \rangle)$$

$$= \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\sqrt{n} \langle n | n-1 \rangle + \sqrt{n+1} \langle n | n+1 \rangle) = 0$$

ここで、 $\langle n|n'\rangle = \delta_{nn'}$ ($|n\rangle$ は正規直交基底をなす) と、(5-3-18)式 $\hat{a}|n\rangle = \sqrt{n}|n-1\rangle$ 、(5-3-19)式 $\hat{a}^\dagger|n\rangle = \sqrt{n+1}|n+1\rangle$ を使った。結果は問題6と同じであるが代数的に求められたことになる。

同様にして、

$$\begin{aligned} \langle \hat{p} \rangle_n &= \langle n|\hat{p}|n\rangle = \frac{1}{i}\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}}(\langle n|\hat{a}|n\rangle - \langle n|\hat{a}^\dagger|n\rangle) = \frac{1}{i}\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}}(\sqrt{n}\langle n|n-1\rangle - \sqrt{n+1}\langle n|n+1\rangle) = 0 \\ \langle \hat{x}^2 \rangle_n &= \langle n|\hat{x}^2|n\rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \langle n|(\hat{a} + \hat{a}^\dagger)^2|n\rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \langle n|(\hat{a}^2 + \hat{a}\hat{a}^\dagger + \hat{a}^\dagger\hat{a} + \hat{a}^{\dagger 2})|n\rangle = \frac{\hbar}{2m\omega} \langle n|(\hat{a}\hat{a}^\dagger + \hat{a}^\dagger\hat{a})|n\rangle \\ &= \frac{\hbar}{2m\omega} \langle n|1 + 2\hat{N}|n\rangle = \frac{\hbar}{2m\omega}(2n+1) \\ \langle \hat{p}^2 \rangle_n &= \langle n|\hat{p}^2|n\rangle = -\frac{m\hbar\omega}{2} \langle n|(\hat{a} - \hat{a}^\dagger)^2|n\rangle = -\frac{m\hbar\omega}{2} \langle n|(\hat{a}^2 - \hat{a}\hat{a}^\dagger - \hat{a}^\dagger\hat{a} + \hat{a}^{\dagger 2})|n\rangle = \frac{m\hbar\omega}{2} \langle n|(\hat{a}\hat{a}^\dagger + \hat{a}^\dagger\hat{a})|n\rangle \\ &= \frac{m\hbar\omega}{2} \langle n|1 + 2\hat{N}|n\rangle = \frac{m\hbar\omega}{2}(2n+1) \\ \therefore \langle (\Delta\hat{x})^2 \rangle_n &\langle (\Delta\hat{p})^2 \rangle_n = \frac{\hbar^2}{4}(2n+1)^2 \end{aligned}$$

9. 調和振動子のエネルギーの固有状態 $|n\rangle$ を基底とした場合の \hat{a} , \hat{a}^\dagger , \hat{x} , \hat{p} , \hat{H} に対応する行列を書きなさい。

(解答例)

演算子 \hat{M} に対応する行列の n 行 m 列成分 $(\hat{M})_{nm}$ は、 $\langle n|\hat{M}|m\rangle$ で表される (注意: ただし、調和振動子では n も m も **0,1,2...** のように**0**から始まる)。ここで、基底 $|n\rangle$ は調和振動子のエネルギーの固有状態 ($\hat{H}|n\rangle = (n+1/2)\hbar\omega|n\rangle$)。 $\langle n|m\rangle = \delta_{n,m}$ ($|n\rangle$ は正規直交基底をなす) と、(5-3-18)式 $\hat{a}|n\rangle = \sqrt{n}|n-1\rangle$ 、(5-3-19)式 $\hat{a}^\dagger|n\rangle = \sqrt{n+1}|n+1\rangle$ が成り立つことを使う。

(注意: 以下、 n も m も**0,1,2...** のように**0**から始まる)

$$\begin{aligned} (\hat{a})_{nm} &= \langle n|\hat{a}|m\rangle = \langle n|\sqrt{m}|m-1\rangle = \sqrt{m}\langle n|m-1\rangle = \sqrt{m}\delta_{n,m-1} \\ (n &= m-1 \text{より } m = n+1 \text{ なので、} n \text{行}n+1 \text{列のところでのみ、ゼロでない値、}\sqrt{n+1}\text{、を持つ)} \\ (\hat{a}^\dagger)_{nm} &= \langle n|\hat{a}^\dagger|m\rangle = \langle n|\sqrt{m+1}|m+1\rangle = \sqrt{m+1}\langle n|m+1\rangle = \sqrt{m+1}\delta_{n,m+1} \\ (n &= m+1 \text{より } m = n-1 \text{ なので、} n \text{行}n-1 \text{列のところでのみ、ゼロでない値、}\sqrt{n}\text{、を持つ)} \end{aligned}$$

$$\hat{x} = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}}(\hat{a} + \hat{a}^\dagger), \hat{p} = \frac{1}{i}\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}}(\hat{a} - \hat{a}^\dagger) \text{ なので、}$$

$$\begin{aligned} (\hat{x})_{nm} &= \langle n|\hat{x}|m\rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle n|(\hat{a} + \hat{a}^\dagger)|m\rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}}(\sqrt{m}\delta_{n,m-1} + \sqrt{m+1}\delta_{n,m+1}) \\ (\hat{p})_{nm} &= \langle n|\hat{p}|m\rangle = \frac{1}{i}\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \langle n|(\hat{a} - \hat{a}^\dagger)|m\rangle = \frac{1}{i}\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}}(\sqrt{m}\delta_{n,m-1} - \sqrt{m+1}\delta_{n,m+1}) \end{aligned}$$

$$(\hat{H})_{n,m} = \langle n|\hat{H}|m\rangle = \langle n|(m+1/2)\hbar\omega|m\rangle = (m+1/2)\hbar\omega \langle n|m\rangle = (m+1/2)\hbar\omega \delta_{n,m}$$

$(\hat{H})_{n,m}$ は調和振動子のエネルギーの固有状態を基底に選んでいるので対角行列になっている。

それ以外の演算子、 \hat{a} , \hat{a}^\dagger , \hat{x} , \hat{p} の行列は非対角行列である。

$$\begin{aligned} \hat{a} &\rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \sqrt{3} \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ \vdots & & & \end{pmatrix} & \hat{a}^\dagger &\rightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 \\ \vdots & & & \end{pmatrix} & \hat{H} &\rightarrow \hbar\omega \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{5}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{7}{2} \\ \vdots & & & \end{pmatrix} \\ \hat{x} &\rightarrow \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 & \sqrt{3} \\ 0 & 0 & \sqrt{3} & 0 \\ \vdots & & & \end{pmatrix} & \hat{p} &\rightarrow \frac{1}{i}\sqrt{\frac{m\hbar\omega}{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & -\sqrt{2} & 0 & \sqrt{3} \\ 0 & 0 & -\sqrt{3} & 0 \\ \vdots & & & \end{pmatrix} \end{aligned}$$

10. $\langle \hat{x} \rangle$ をできるだけ大きくするような $|0\rangle$ と $|1\rangle$ の重ね合わせ $|\alpha\rangle = C_0|0\rangle + C_1|1\rangle$ の係数 C_0, C_1 を求めよ。初期状態を $|\alpha\rangle = C_0|0\rangle + C_1|1\rangle$ とするとき、時刻 t での $|\alpha(t)\rangle$ と $\langle \hat{x}(t) \rangle_\alpha$ を求めよ。

(解答例)

$$\begin{aligned} \langle \hat{x} \rangle_\alpha &= \langle \alpha | \hat{x} | \alpha \rangle = (C_0^* \langle 0 | + C_1^* \langle 1 |) \hat{x} (C_0 |0\rangle + C_1 |1\rangle) \\ &= C_0^* C_0 \langle 0 | \hat{x} | 0 \rangle + C_0^* C_1 \langle 0 | \hat{x} | 1 \rangle + C_0 C_1^* \langle 1 | \hat{x} | 0 \rangle + C_1^* C_1 \langle 1 | \hat{x} | 1 \rangle \\ &= C_0^* C_1 \langle 0 | \hat{x} | 1 \rangle + C_0 C_1^* \langle 1 | \hat{x} | 0 \rangle \end{aligned}$$

ここで、問題8より $\langle 0 | \hat{x} | 0 \rangle = \langle \hat{x} \rangle_0 = 0$ 、 $\langle 1 | \hat{x} | 1 \rangle = \langle \hat{x} \rangle_1 = 0$ を使った。

$$\langle 0 | \hat{x} | 1 \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle 0 | (\hat{a} + \hat{a}^\dagger) | 1 \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\langle 0 | \hat{a} | 1 \rangle + \langle 0 | \hat{a}^\dagger | 1 \rangle) = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}}$$

ここで、 $\langle 0 | \hat{a} | 1 \rangle = \sqrt{1} \langle 0 | 0 \rangle = 1$ 、 $\langle 0 | \hat{a}^\dagger | 1 \rangle = \sqrt{2} \langle 0 | 1 \rangle = 0$.

この計算には、講義メモの(5-3-18)(5-3-19)式、 $\hat{a} |n\rangle = \sqrt{n} |n-1\rangle$ 、 $\hat{a}^\dagger |n\rangle = \sqrt{n+1} |n+1\rangle$ を使った。

$$\text{同様にして、} \langle 1 | \hat{x} | 0 \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \langle 1 | (\hat{a} + \hat{a}^\dagger) | 0 \rangle = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (\langle 1 | \hat{a} | 0 \rangle + \langle 1 | \hat{a}^\dagger | 0 \rangle) = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}}$$

$$\therefore \langle \hat{x} \rangle_\alpha = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} (C_0^* C_1 + C_0 C_1^*) \quad \text{ただし、} |C_0|^2 + |C_1|^2 = 1$$

$$C_0 = r_0 e^{i\theta_0}, C_1 = r_1 e^{i\theta_1}, \text{ とおくと、} \langle \hat{x} \rangle_\alpha = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} 2r_0 r_1 \cos(\theta_0 - \theta_1)$$

これが最大になる条件は $r_0 r_1 = 1/2$ 、 $\cos(\theta_0 - \theta_1) = 1$ なので、 $C_0 = C_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}$

$$\text{この時、} |\alpha\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} |0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle$$

時間変化は、 $|\alpha\rangle$ に $e^{-\frac{i\hat{H}t}{\hbar}}$ を作用させれば良いから (講義ノート 3-7-9節、(3-7-36) 式参照)、

$$\text{時刻 } t \text{ での状態は } |\alpha(t)\rangle = e^{-\frac{i\hat{H}t}{\hbar}} |\alpha\rangle = e^{-\frac{i\hat{H}t}{\hbar}} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} |0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |1\rangle \right) = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-\frac{i\omega t}{2}} |0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-\frac{3i\omega t}{2}} |1\rangle$$

なので、その時の期待値は、

$$\langle \hat{x}(t) \rangle_\alpha = \langle \alpha(t) | \hat{x} | \alpha(t) \rangle = \left(\frac{1}{\sqrt{2}} e^{\frac{i\omega t}{2}} \langle 0 | + \frac{1}{\sqrt{2}} e^{\frac{3i\omega t}{2}} \langle 1 | \right) \hat{x} \left(\frac{1}{\sqrt{2}} e^{-\frac{i\omega t}{2}} |0\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} e^{-\frac{3i\omega t}{2}} |1\rangle \right)$$

$$= \frac{1}{2} (e^{-i\omega t} \langle 0 | \hat{x} | 1 \rangle + e^{i\omega t} \langle 1 | \hat{x} | 0 \rangle) = \sqrt{\frac{\hbar}{2m\omega}} \cos(\omega t)$$